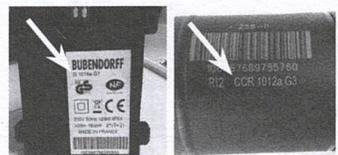


Tableau de correspondances	Moteur F	Moteur R	Moteur A
	CCM XXXXa I2	i3 1016a I3	CCR XXXXa I3
	CCF XXXXa	i5 XXXXa I4	CCR XXXXa G3
		iX 1016a I3	CiV 1516a R1
			CiA 1008 R1
"MOTVR" : motorisation pour volet roulant			

IMPORTANT

Ces motorisations sont prévues exclusivement pour actionner des volets à usage domestique ou résidentiel, privé ou public (tertiaire). Tous les emplois éventuels non prévus de ces motorisations sortent du cadre normatif et engagent la responsabilité de l'installateur. **Respecter** les normes en vigueur. **Avant la mise en œuvre du produit**, lire et suivre toutes les instructions d'installation décrites ci-après.

DESCRIPTION GÉNÉRALE

Ces moteurs sont conçus pour être intégrés dans des axes de volets roulants de diamètre minimum 50mm (A) ou 60mm (R et F) et motoriser tous types de volets roulants (hors volets en bois et acier) équipés de butées d'arrêt de fin de courses hautes et/ou basses (butées sur lame finale et/ou verrous automatiques ou attaches rigides). Le tablier ne doit pas comporter d'ouverture dans laquelle un cylindre de 50 mm de diamètre peut être introduit.

MISE EN GARDE

Instructions importantes de sécurité - Suivre toutes les instructions car une installation incorrecte peut conduire à des blessures graves.

Avant installation de la motorisation : couper l'alimentation électrique.

Vérifier que le poids et les dimensions de la partie entraînée sont compatibles avec le couple assigné et la durée de fonctionnement assignée de la motorisation.

Vérifier que tous les accessoires qui ne sont pas nécessaires pour un fonctionnement motorisé ont été retirés. **Installer** visiblement les dispositifs de commande fixes.

Fixer soigneusement le câble d'alimentation à l'intérieur du caisson pour éviter tout contact avec les parties mobiles (axe d'enroulement, tablier...) ou avec des arrêtes vives. **Protéger** le câble d'alimentation par une gaine isolante pour traverser une huisserie métallique. La motorisation peut être installée à une hauteur inférieure à 2,5 m au-dessus du sol ou de tout autre niveau d'accès étant donné que les parties mobiles sont protégées lorsque la motorisation est installée dans son axe d'enroulement. **Si le câble d'alimentation est endommagé**, il doit être remplacé par le fabricant, son service après-vente ou des personnes de qualification similaire afin d'éviter un danger.



SPECIFICATIONS
MOT-BUBENDORFF

39784/04966

CARACTÉRISTIQUES PRINCIPALES

Les moteurs sont soit à commande filaire (F), soit à commande radio (R), soit autonome à commande radio (A) avec gestion électronique des fins de course intégrée et sans réglages.

Moteurs composant	F (Filaire)				
Références moteur	CCM 1012a I2	CCM 2512a I2	CCM 2516a I2	CCM 3312a I2	CCF 1016a
Type de commande	Avec inverseur filaire du marché				Avec inverseur FG spécifique Bubendorff
Couple assigné	10 Nm	25 Nm	25 Nm	33 Nm	10 Nm
Vitesse assignée	12 tr/min	12 tr/min	16 tr/min	12 tr/min	16 tr/min
Puissance assignée	125 W	200 W	200 W	200 W	125 W
Tension assignée	230 V				
Fréquence assignée	50 Hz				
Protection contre les chocs électriques	Classe II				
Durée de fonctionnement assignée	4 minutes				
Type de service	Intermittent				
Protection contre l'humidité	IPX4				

Moteurs id	R (Radio)				
Références moteur	iX 1016a I3 i3 1016a I3	i5 1012a I4	i5 2512a I4	Civ 1516a R1	CiA 1008 R1
Type de commande	Radio avec émetteur spécifique Bubendorff (*)				
Couple assigné	10 Nm	10 Nm	25 Nm	15 Nm	10 Nm
Vitesse assignée	16 tr/min	12 tr/min	12 tr/min	16 tr/min	8 tr/min
Puissance assignée	125 W	125 W	200 W	120 W	28 W
Tension assignée	230 V				12 V 
Fréquence assignée	50 Hz				
Protection contre les chocs électriques	Classe II				Classe III
Durée de fonctionnement assignée	4 minutes				
Type de service	Intermittent				
Protection contre l'humidité	IPX4				
Particularité	Tête spécifique Bubendorff				

Moteurs composant	R (Radio)				A (Radio)	
Références moteur	CCR 1012a I3 CCR 1012a G3	CCR 2512a I3 CCR 2512a G3	CCR 2516a I3 CCR 2516a G3	CCR 3312a I3 CCR 3312a G3	AS 1008 R1	AU 0508 R1 AU 1008 R1
Type de commande	Radio avec émetteur spécifique Bubendorff ⁽¹⁾				Avec émetteur E3BP ⁽¹⁾⁽²⁾	
Couple assigné	10 Nm	25 Nm	25 Nm	33 Nm	10 Nm	5 Nm/10 Nm
Vitesse assignée	12 tr/min	12 tr/min	16 tr/min	12 tr/min	8 tr/min	
Puissance assignée	125 W	200 W	200 W	200 W	1 W	3,6 W
Tension assignée	230 V				5,6 V 	
Fréquence assignée	50 Hz					
Protection contre les chocs électriques	Classe II				Classe III	
Durée de fonctionnement assignée	4 minutes					
Type de service	Intermittent					
Protection contre l'humidité	IPX4					

(1) : pour les motorisations X3D/IRX, l'émetteur X3D est disponible sur www.bubendorff.com, pièces détachées.

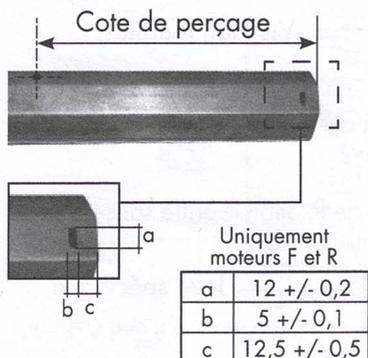
(2) : E3BP : émetteur spécifique Bubendorff.

AS 1008 R1, existe en version radio (câble 2 fils) ou radio-filaire (câble 4 fils) selon configuration.

INSTALLATION

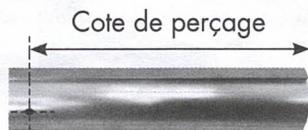
FIXATION DU MOTEUR DANS L'AXE

1) Axe octogonal diamètre 60 mm : effectuez les perçages (2 trous diamètre 4 à 90°) et les usinages pour les clips (2 dégagements à 180°) sur l'axe d'enroulement selon les cotes ci-contre.



Référence Moteur	Couple	Cote perçage
CCM, CCR	10 Nm	335 +/-1
	25 et 33 Nm	368 +/-1
iX, i3	10 Nm	243,5 +/-1
i5, CiA	10 Nm	276 +/-1
i5	25 Nm	309 +/-1
CiV	15 Nm	309 +/-1
CCF	10 Nm	258 +/-1
AU	5 Nm	373 +/-1
AU	10 Nm	468 +/-1
AS	10 Nm	380 +/-1

2) Autres axes : effectuez les perçages (2 trous diamètre 4) à 95° de part et d'autre de l'axe d'enroulement selon les cotes ci-dessus.



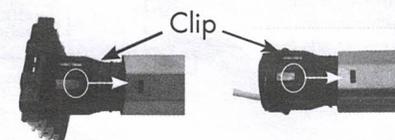
Si une préparation de l'axe est nécessaire pour fixer les verrous automatiques ou les attaches rigides, elle doit être réalisée avant d'engager le moteur dans l'axe.

1) Engager le moteur en faisant coïncider les perçages réalisés avec ceux existants sur la roue d'entraînement.



2) - Montage axe octogonal de 60

Les deux clips de la couronne doivent venir se prendre dans des dégagements au bout de l'axe.

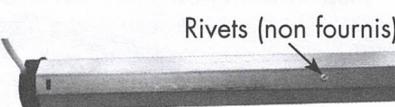


- Montage autres axes

Insérer le moteur dans l'axe et pousser jusqu'à la butée.



3) Solidariser la roue d'entraînement de la motorisation avec l'axe d'enroulement à l'aide de 2 rivets (4x8 mm).

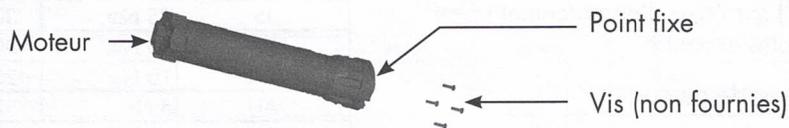


MONTAGE

- Moteurs composant R (radio), moteurs composant F (filaire), moteurs autonomes A (radio)

Visser le point fixe de la motorisation sur son support de la partie entraînée dans les 4 trous "extérieurs" du point fixe à l'aide de 4 vis SFS REMFORM à tête cylindrique 4x14 mm (4 perçages sur un diamètre 48 mm).

Le support moteur doit être compatible avec le couple du moteur et de la partie entraînée.

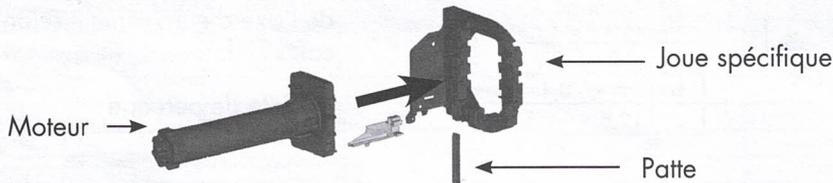


- Moteurs à tête spécifique Bubendorff

La motorisation est intégrée dans une joue spécifique qui assure :

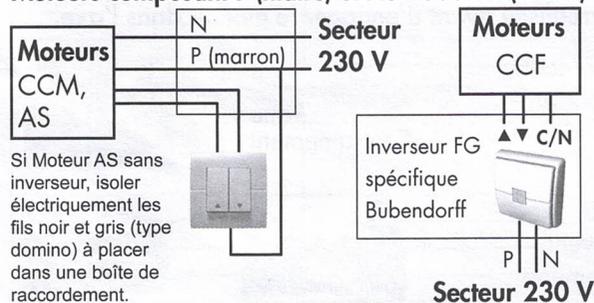
- le support de la connexion électrique au secteur
- la tenue de la partie fixe du moteur

Les joues sont montées sur les coulisses grâce aux pattes de fixation à griffe sans vissage.

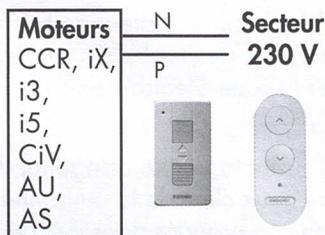


RACCORDEMENT ÉLECTRIQUE

Moteurs composant F (filaire) et AS 1008 R1 (filaire)



Moteurs composant R et A (radio) Moteurs ID® (radio)



Moteurs CiA / AU : ces motorisations étant de classe III, elles doivent être alimentées sous une très basse tension de sécurité correspondant au marquage du produit et uniquement avec le panneau solaire fourni/existant ou disponible chez votre revendeur.

UTILISATION

Se référer au guide d'utilisation